

HF II/1) Matrixfüggvények

Legyen:

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Számítsuk ki a $\sin(c\mathbf{A})$ függvényt: a) A Taylor-sor direkt felösszegzésével b) Az \mathbf{A} mátrix diagonalizálásával

HF II/2) Lineáris differenciálegyenlet-rendszer megoldása

Egy C torziós merevségű tengelyre egymástól L távolságra lévő három egyenlő, θ tehetetlenségi nyomatékú tárcsa van szerelve. A rendszer tengelyvégek szabadok (súrlódásmentesen csapágyazottak). Legyen $\kappa = \frac{C}{L\theta}$. Ha az i . tárcsa elfordulási szöge ϕ_i , akkor a rendszer torziós lengéseinek egyenletrendszere:

$$\begin{aligned}\ddot{\phi}_1 &= \kappa(\phi_2 - \phi_1) \\ \ddot{\phi}_2 &= \kappa(\phi_1 - \phi_2) + \kappa(\phi_3 - \phi_2) \\ \ddot{\phi}_3 &= \kappa(\phi_2 - \phi_3).\end{aligned}$$

Ezt $\ddot{\vec{\phi}} = \kappa\mathbf{A}\vec{\phi}$ alakba írva oldjuk meg a mozgásegyenleteket az órán tanult, mátrixfüggvényeket alkalmazó módszerrel.

HF II/3) Indexes deriválás

Bizonyítsd be az alábbi azonosságokat:

$$\begin{aligned}\operatorname{div} \operatorname{rot} \vec{v} &= 0 \\ \operatorname{div}(\vec{u} \times \vec{v}) &= \vec{v} \operatorname{rot} \vec{u} - \vec{u} \operatorname{rot} \vec{v} \\ \operatorname{rot}(\phi \vec{u}) &= \phi \operatorname{rot} \vec{u} + \operatorname{grad} \phi \times \vec{u}\end{aligned}$$

HF II/4) Vonalintegrál

Mennyi munkát végzünk az $\vec{F} = k\vec{r}/r^3$ gravitációs erőterben, ha egy m tömegű testet egy egyenes mentén az $\vec{r}_1 = (a, 0, 0)$ pontból az $\vec{r}_2 = (0, a, 0)$ pontba mozdítjuk el?